

Parte A. DATOS PERSONALES

Fecha del CVA	07/10/2019
----------------------	------------

Nombre y apellidos	José Antonio Cerrada Somolinos		
Núm. identificación del investigador	Researcher ID	AAA-4471-2019	
	Código Orcid	0000-0001-5492-5293	

A.1. Situación profesional actual

Organismo	Universidad Nacional de Educación a Distancia		
Dpto./Centro	Dpto. Ingeniería de Software y Sistemas Informáticos		
Dirección	Calle Juan del Rosal 16, 28040 Madrid		
Teléfono	913986478	correo electrónico	jcerrada@issi.uned.es
Categoría profesional	Catedrático de Universidad	Fecha inicio	29/11/1993
Espec. cód. UNESCO	330417 3311 120317 120323		
Palabras clave	Computación Ubicua, RFID, Mejora de procesos		

A.2. Formación académica (título, institución, fecha)

Licenciatura/Grado/Doctorado	Universidad	Año
Ingeniero Industrial	Universidad Politécnica de Madrid	1978
Doctor Ingeniero Industrial	Universidad Politécnica de Madrid	1983

A.3. Indicadores generales de calidad de la producción científica (véanse instrucciones)

- 6 sexenios de investigación: 1º Tramo 1980-85; 2º Tramo 1986-91; 3º Tramo 1992-97; 4º Tramo 2001-06; 5º Tramo 2007-12; 6º Tramo 2013-18
- 4 tesis doctorales dirigidas en los últimos 10 años
- Citas totales: 152
- Promedio de citas/año durante los últimos 5 años (sin incluir el año actual): 7,6
- Publicaciones totales en primer cuartil (Q1): 11
- Índice h: 5

Parte B. RESUMEN LIBRE DEL CURRÍCULUM (máximo 3500 caracteres, incluyendo espacios en blanco)

Experiencia Investigadora:

- Autor de 29 artículos publicados en revistas impactadas en JCR, 14 de ellos en revistas del primer cuartil, 6 del segundo, 4 del tercero, y 5 del cuarto.
- Autor de otras 10 publicaciones en revistas o documentos científico-técnicos no impactados.
- Autor de un total de 60 comunicaciones a Congresos y Conferencias de ámbito internacional, nacional y autonómico.
- Dirección de 10 tesis doctorales, 4 de ellas en los últimos 5 años.
- Investigador Principal en 19 proyectos de investigación competitivos, 15 de ámbito nacional (diversos Ministerios) 4 autonómicos (Comunidad de Madrid).
- Participación en 25 proyectos de investigación competitivos, de ámbito internacional, nacional y autonómico.
- Realización de 1 estancia postdoctoral de 3 meses en la Universidad Carnegie Mellon.
- Puede consultarse una relación exhaustiva de las publicaciones en los últimos 5 años en: https://www.researchgate.net/profile/Jose_Cerrada2

Experiencia Docente:

- Número de quinquenios docentes y la fecha del último concedido: 7, último concedido en 2015
- Docente en la UNED y en la UPM durante más de 38 años, impartiendo asignaturas de Ingenierías, Licenciaturas, doctorado, grado y máster.
- Autor de diverso material docente, incluyendo 10 libros, 1 capítulos de libro, manuales de prácticas y videos.
- Participación en 5 redes de innovación docente, siendo el coordinador de dos de ellas.

Experiencia en Gestión:

- Director del Departamento de Ingeniería de Software y Sistemas Informáticos, desde su creación en 2004 hasta 2015

Parte C. MÉRITOS MÁS RELEVANTES *(ordenados por tipología)*

C.1. Publicaciones recientes en revistas de impacto

1. B. Fernandez, P.J. Herrera, J.A. Cerrada; A Simplified Optimal Path Following Controller for an Agricultural Skid-Steering Robot. IEEE Access (2019), 7, pp. 95932-95940. Índice de impacto: 4.098; Posición revista: 23/155 (Q1 - JCR 2018): Categoría: COMPUTER SCIENCE, INFORMATION SYSTEMS.
2. D. Galán; R. Heradio; H. Vargas; I. Abad; J.A. Cerrada; Automated Assessment of Computer Programming Practices: The 8-Years UNED Experience. IEEE Access (2019), 7, pp. 130113-130119. Índice de impacto: 4.098; Posición revista: 23/155 (Q1 - JCR 2018): Categoría: COMPUTER SCIENCE, INFORMATION SYSTEMS.
3. E. Callejas; J.A. Cerrada; C. Cerrada; F.J. Cabrerizo; Group decision making based on a framework of granular computing for multi-criteria and linguistic contexts. IEEE Access (2019), 7, pp. 54670 - 54681. Índice de impacto: 4.098; Posición revista: 23/155 (Q1 - JCR 2018): Categoría: COMPUTER SCIENCE, INFORMATION SYSTEMS.
4. B. Fernández; P.J. Herrera; J.A. Cerrada; Robust digital control for autonomous skid-steered agricultural robots. Computers and Electronics in Agriculture. 153, pp. 94 - 101. Elsevier, 2018. ISSN 0168-1699 Índice de impacto: 2.427 (JCR 2017) Categoría: Agriculture, Multidisciplinary. Posición de la revista: 7/56 (Q1, Tercil 1º)
5. B. Fernández; P.J. Herrera; J.A. Cerrada; Self-tuning Regulator for a Tractor with Varying Speed and Hitch Forces. Computers and Electronics in Agriculture. 145, pp. 282 - 288. Elsevier, 2018. ISSN 0168-1699 Índice de impacto: 2.427 (JCR 2017) Categoría: Agriculture, Multidisciplinary. Posición de la revista: 7/56 (Q1, Tercil 1º)
6. Duque Domingo, J.; Cerrada, C.; Valero, E.; Cerrada, J.A.; An Improved Indoor Positioning System Using RGB-D Cameras and Wireless Networks for Use in Complex Environments. Sensors, ISSN 1424-8220, Sensors 2017, 17, 2391.; doi:10.3390/s17102391.; October 2017; Revista del SCI-JCR.: FI=2.677 (2016); pos.: Q1 (10/58).
7. Duque, J.; Cerrada, C.; Valero, E.; Cerrada, J.A.; Indoor Positioning System Using Depth Maps and Wireless Networks. Journal of Sensors, ISSN: 1687-725X, Volume 2016, Article ID 2107872, 8 pages, <http://dx.doi.org/10.1155/2016/2107872> J. Sensors. 2016, 2016, 1–8. Revista del SCI-JCR.: FI=1.704 (2016); pos.: Q2 (26/58).
8. Fernandez-Amoros, D.; Heradio, R.; Cerrada, J.A.; Cerrada, C.; A Scalable Approach to Exact Model and Commonality Counting for Extended Feature Models; IEEE Transactions on Software Engineering, ISSN: 0098-5589, 40(9), 895-910; September 2014; doi: 10.1109/TSE.2014.2331073; Revista del SCI-JCR.: FI= 1.614 (2014); pos.: Q1 (21/104).
9. Ismael Abad, Carlos Cerrada, Jose A. Cerrada, Rubén Heradio and Enrique Valero; Managing RFID Sensors Networks with a General Purpose RFID Middleware. Sensors, ISSN: 1424-8220, Sensors 2012, 12(6), 7719-7737; June 2012. Revista del SCI-JCR.: FI=1.739; pos.: Q1 (14/58).

10. Abad, I.; Heradio, R.; Cerrada, C.; Cerrada, J.A.; A SCADA Oriented Middleware for RFID Technology. Expert Systems With Applications, ISSN: 0957-4174; 12(6):7719-7737, Ene 2012; Revista del SCI-JCR.: FI=2.2; pos.: Q1 (41/245).
11. C. Cerrada, S. Salamanca, A. Adán, E. Pérez, J.A. Cerrada, I. Abad: Improved Method for Object Recognition in Complex Scenes by Fusioning 3D Information and RFID Technology. IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, ISSN 0018-9456, vol. 58, N. 10, pp. 3473-3480, October 2009. Revista del SCI-JCR: FI=1.025; pos.: Q2 (27/58).
12. C. Cerrada, S. Salamanca, A. Adán, E. Pérez, J.A. Cerrada, I. Abad: Improved Method for Object Recognition in Complex Scenes by Fusioning 3D Information and RFID Technology. IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, ISSN 0018-9456, vol. 58, N. 10, pp. 3473-3480, October 2009. Revista impactada del SCI-JCR.: FI=1.025; pos.: Q2 (27/58); cat.: Instruments & Instrumentation.
13. Salamanca, S.; Cerrada, C.; Adán, A.; Cerrada, J.A.; Adán, M.: Free-Shaped Object Recognition Method from Partial Views Using Weighted Cone Curvatures. LNCS Vol. 3773, pp. 222 - 232, ISSN 0302-9743, Noviembre 2005. Springer-Verlag Berlin (Alemania). Revista impactada del SCI-JCR.: FI=0.402; pos: Q4 (62/71); cat.: Computer Science, Theory & Methods.
14. Bachiller, M.; Cerrada, J. A.; Cerrada, C.: A Modular Scheme for Controller Design and Performance Evaluation in 3D Visual Servoing. Journal of Intelligent and Robotic Systems Theory and Applications. Vol. 36, Issue 3, pp. 235-264, ISSN: 0921-0296, Marzo 2003. Kluwer Academic Publishers. Dordrecht (Holanda). Revista impactada del ISI-JCR.: FI=0.299; pos: Q4 (10/11); cat.: Robotics.
15. Morales R.; Somolinos, J.A.; Cerrada J.A. Dynamic Control of a Reconfigurable Stair-Climbing Mobility System. Robotica 2012. Revista impactada del ISI-JCR.: FI=1.032; pos: Q2 (7/19); cat.: Robotics.
16. Morales R.; Somolinos, J.A.; Cerrada J.A. Dynamic Model of a Stair-Climbing Mobility System. Multibody System Dynamics. 2012. Revista impactada del ISI-JCR.: FI=1.32; pos: Q2 (46/132) cat.: Mechanics.
17. Honrubia, J.J.; Alfonsín, C.; Alonso, L.; Pérez, B. y Cerrada, J.A. Simulations of heating of solid targets by fast electrons. Laser and Particle Beams (2006), 24, pp. 217 - 222, ISSN 0263-0346/06, September 2006. Revista impactada del ISI-JCR.: FI=2.59; pos: Q1 (10/83); cat.: Physics Applied.

C.2. Proyectos

1. Referencia del proyecto: DPI2016-77677-P
 Título: Desarrollo de técnicas de visión 3D asistida por tecnología inalámbrica para el reconocimiento en ambientes de alta variabilidad.
 Investigador principal(nombre y apellidos) : Carlos Cerrada Somolinos
 Entidad Financiadora: MINECO desde 30/12/16 hasta 29/12/19
 Financiación recibida (en euros): 56.000€
2. Referencia del proyecto: S2013/MIT-2748
 Título: Robots de servicios para la mejora de la calidad de vida de los ciudadanos. (RoboCity2030-faseIII)
 Investigador principal (nombre y apellidos): Carlos Cerrada Somolinos
 Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid desde 01/10/14 hasta 30/09/18
 Financiación recibida (en euros): 25.645€
3. Referencia del proyecto: DPI2013-44776-R

Título: Reconstrucción virtual de escenas complejas en interiores habitados mediante información visual 3D asistida por computación ubicua (REHABITA-3D).
Investigador principal (nombre y apellidos): Carlos Cerrada Somolinos y Jose Antonio Cerrada Somolinos
Entidad financiadora: MINECO desde 01/01/2014 hasta 30/12/2016
Financiación recibida (en euros): 83.490€

4. Referencia del proyecto: S2009/DPI-1559
Título: Robots de servicios para la mejora de la calidad de vida de los ciudadanos en áreas metropolitanas (RoboCity2030-fasell)
Investigador principal (nombre y apellidos): Carlos Cerrada Somolinos
Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid desde 01/01/10 hasta 31/05/14
Financiación recibida (en euros): 29.543€
5. Referencia del proyecto: DPI2011-24588
Título: Sistema holístico de adquisición de datos EPC
Investigador principal (nombre y apellidos): Jose Antonio Cerrada Somolinos
Entidad financiadora: MINECO desde 01/01/2012 hasta 30/06/2013
Financiación recibida (en euros): 12.100€
6. Referencia del proyecto: DPI2011-26094
Título: Reconstrucción virtual de escenas complejas a partir de información visual 3D asistida por computación ubicua. (VIRCUBI3D)
Investigador principal (nombre y apellidos): Carlos Cerrada Somolinos
Entidad financiadora: MINECO desde 01/01/2012 hasta 30/06/2013
Financiación recibida (en euros): 12.100€
7. Referencia del proyecto: DPI2008-05444
Título: Desarrollo de un Sistema Inteligente de Visión 3D (SIVi3D) en un mundo etiquetado
Investigador principal (nombre y apellidos): Carlos Cerrada Somolinos
Entidad financiadora: MICINN desde 01/01/2009 hasta 30/06/2012
Financiación recibida (en euros): 83.490€
8. Referencia del proyecto: DPI2007-61287
Título: Sistema automático de adquisición de datos a partir de EPC
Investigador principal (nombre y apellidos): Jose Antonio Cerrada Somolinos
Entidad financiadora: MICINN desde 01/01/2007 hasta 30/06/2010
Financiación recibida (en euros): 65.000€

C.6. Tesis doctorales dirigidas

1. TITULO: Metodología de desarrollo de software basada en el paradigma generativo.
Realización mediante la transformación de ejemplares.
DOCTORANDO: Rubén Heradio Gil
UNIVERSIDAD: UNED FACULTAD/ESCUELA: E.T.S. Ingeniería Informática
Fecha: 2007 CALIFICACION: Sobresaliente "Cum Laude"
2. TITULO: Desarrollo de un servicio de notificación de cambios en una base de datos de gestión de la configuración mediante programación generativa.
DOCTORANDO: José Ramón Coz Fernández
UNIVERSIDAD: UNED FACULTAD/ESCUELA: E.T.S. Ingeniería Informática
Fecha: 2011 CALIFICACION: Sobresaliente "Cum Laude"
3. TITULO: Metamodelo para la implantación de la gestión financiera de servicios TIC en las medianas, pequeñas y micro empresas.
DOCTORANDO: María Magdalena Arcilla Cobián
UNIVERSIDAD: UNED FACULTAD/ESCUELA: E.T.S. Ingeniería Informática

Fecha: 2011

CALIFICACION: Sobresaliente "Cum Laude"

4. TITULO: DGL: Lenguaje Genérico de Diseño Multi-Paradigmatico y Ejecutable.

DOCTORANDO: Ismael Abad Cardiel

UNIVERSIDAD: UNED

FACULTAD/ESCUELA: E.T.S. Ingeniería Informática

Fecha: 2016

CALIFICACION: Sobresaliente "Cum Laude"

5. TITULO: Robust and adaptive discrete-time control for autonomous off-road vehicles.

DOCTORANDO: Fernando Benjamín Fernández Guzmán

UNIVERSIDAD: UNED

FACULTAD/ESCUELA: E.T.S. Ingeniería Informática

Fecha: 2018

CALIFICACION: Sobresaliente "Cum Laude"